PATENT COOPERATION TREATY



From the INTERNAT AL BUREAU

NOTIFICATION CONCERNING TRANSMITTAL OF COPY OF INTERNATIONAL APPLICATION AS PUBLISHED OR REPUBLISHED

ONO, Hisazumi

Nippon Shuzo bldg.
1-21, Nishi-shimbashi 1-chome

RECEIVED

		Minato-ku, Toky JAPON	yo 1050003 () () () () () () () () () (
Date of mailing (day/month/year) 11 November 2004 (11.11.2004)][
Applicant's or agent's file reference F51-ISZ-MS		IMPORTANT NOTICE	
International application No. PCT/JP2004/005553		Priority date (day/month/year) 25 April 2003 (25.04.2003)	
Applicant	ISUZU MOTO	RS LIMITED et al	
copy of the international application as No. WO 2004/097267 copy of international application as rown, No. WO For an explanation as to the reason for (88) (as the case may be) on the free	as published by the Intection of this republication of the second contraction contract	ernational Bureau on 11 N national Bureau on under the international applicati	

The International Bureau of WIPO 34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20, Switzerland

Authorized officer

Masashi Honda

Facsimile No.+41 22 740 14 35

Facsimile No.+41 22 338 70 10

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

519160

(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



T KORIA BININDI IL KIKULA KINI DANI BANI BANI KINI BANI BANI BANI BANI KANI BANI BANI BANI BANI BANI BANI BANI

(43) 国際公開日 2004 年11 月11 日 (11.11.2004)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2004/097267 A1

(51) 国際特許分類7:

F16H 63/34, 61/22, B60T 1/06

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2004/005553

(22) 国際出願日:

£ .

2004年4月19日(19.04.2004)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2003-121241 2003 年4 月25 日 (25.04.2003) JP

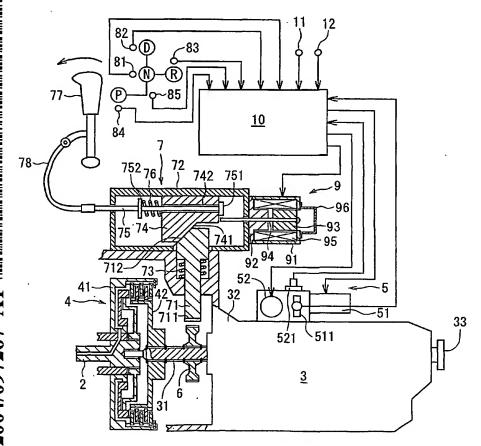
(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): いすい 自動車株式会社 (ISUZU MOTORS LIMITED) [JP/JP]; 〒1408722 東京都品川区南大井六丁目26番1号 Tokyo (JP).

- (72) 発明者: および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 山本 康 (YA-MAMOTO, Yasushi) [JP/JP]; 〒2528501 神奈川県藤沢市土棚8番地株式会社いすど中央研究所内 Kanagawa (JP).
- (74) 代理人: 小野 尚純, 外(ONO, Hisazumi et al.); 〒 1050003 東京都港区西新橋1丁目1番21号日本酒造会館 Tokyo (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT,

[続葉有]

(54) Title: PARKING DEVICE FOR MOTOR VEHICLE

(54) 発明の名称: 車両のパーキング装置



(57) Abstract: A parking device for a motor vehicle where frictional force of an engine cannot stop the rotation of an input shaft of a speed changer during the stop of the engine. The parking device has a parking gear provided on the input shaft, a parking lock mechanism selectively engaging the parking gear, a change lever mechanically connected to the parking lock mechanism, a speed change actuator for actuating the speed changer to each speed stage, parking operation detecting means provided in an operation route of the change lever from a neutral position to a parking position, and control means. The control means activates the speed change actuator to actuate the speed changer to a predetermined speed stage when the parking operation detecting means detects the change lever being operated in the movement of the lever from the neutral position to the parking position.

(57) 要約: エンジンの停止時に変速機の入力軸の回転をエ

ンジンの摩擦力で阻止できない車両のパーキング装置であって、入力軸に設けられたパーキングギヤと、該パ

/続葉有/

LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC,

NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

一 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。



明細書

車両のパーキング装置

技術分野

本発明は、エンジンの停止時にクラッチが遮断され変速機の入力軸の回転をエンジンの摩擦力で阻止できない車両のパーキング装置に関する。

背景技術

流体変速機からなる自動変速機を搭載した車両においては、エンジンによって 駆動される油圧ポンプにより油圧を発生させ、その油圧で多板クラッチを係合さ せて変速段を固定する構造であるため、エンジンが停止すると油圧を発生するこ とができず、従ってエンジン停止時には自動的にニュートラル状態になってしま う。このため、流体変速機からなる自動変速機を搭載した車両においては、エン ジンの摩擦力を利用して車輪の回転を規制することができない。このため流体変 速機からなる自動変速機を搭載した車両においては、変速機の出力軸にパーキン グギヤを設け、このパーキングギヤに選択的に係合するパーキングロック機構を 備え、駐車時にパーキングロック機構をパーキングギヤを設けこのパーキングギヤをロ ックするものにおいては、パーキングロック機構に変速機の最大出力トルクが作 用するため、強度的に非常に不利な条件となる。従って、中型、大型のトラック 用の自動変速機を搭載した車両では、パーキングロック機構が強度的に成立しな いため、パーキングロック機構を装備することが困難である。

一方、変速機として平行軸歯車式変速機を用いクラッチとして油圧式多板クラッチや電磁パウダークラッチを用いた車両においても、エンジンの停止時にはクラッチが遮断されるためエンジンの摩擦力を利用して車輪の回転を規制するこ



とができない。従って、この種の車両においても、変速機の出力軸にパーキング ギヤを設け、このパーキングギヤを駐車時にロックすることが考えられるが、中 型、大型のトラック等においては上述したようにパーキングロック機構が強度的 に成立しない。このような問題を解決するものとして、変速機の入力軸にパーキ ングギヤを設け、このパーキングギヤを駐車時にロックするようにした車両のパ ーキング装置が特開2000-264178号公報に開示されている。

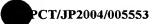
而して、上記公報に記載されたように変速機の入力軸にパーキングギヤを設け、このパーキングギヤを駐車時にロックするようにした車両のパーキング装置においては、パーキングギヤをロックする前に変速機を所定の変速段にギヤインさせる必要がある。しかるに、パーキングロック機構がチェンジレバーと機械的に連結されたものにおいては、駐車時にチェンジレバーをパーキング位置に作動するとパーキングロック機構が作動してしまう。この結果、入力軸がロックされるため変速機を所定の変速段にギヤインさせることが不可能となり、駐車時にチェンジレバーをパーキング位置に作動したにも拘らず変速機がニュートラル状態であるためにパーキングロック機能が働かないという問題が生ずる。

発明の開示

本発明の目的は、駐車時にチェンジレバーをパーキング位置に作動する際には、 変速機を所定の変速段にギヤインするようにした車両のパーキング装置を提供 することにある。

上記目的を達成するために、本発明によれば、エンジンの停止時に変速機の入力軸の回転をエンジンの摩擦力で阻止できない車両であって、

該入力軸に設けられたパーキングギヤと、該パーキングギヤに選択的に係合するパーキングロック機構と、該変速機の変速段を指示するとともに該パーキングロック機構と機械的に連結されたチェンジレバーと、該変速機を各変速段に作動する変速アクチュエータと、を具備する車両のパーキング装置において、



該チェンジレバーのニュートラル位置に配設されたニュートラル位置検出手段と、該チェンジレバーの該ニュートラル位置からパーキング位置への作動経路に配設されたパーキング作動検出手段と、該ニュートラル位置検出手段および該パーキング作動検出手段からの検出信号に基づいて変速アクチュエータを作動せしめる制御手段とを具備し、

該制御手段は、該ニュートラル位置検出手段からの検出信号に基づいて該チェンジレバーの該ニュートラル位置を確認した後に、該パーキング作動検出手段からの検出信号に基づいて該チェンジレバーの作動が確認された場合には、該変速アクチュエータを作動して該変速機を所定の変速段にギヤインする、

ことを特徴とする車両のパーキング装置が提供される。

上記パーキングロック機構のパーキングギヤとの係合を規制する規制手段を 具備し、上記制御手段は上記パーキング作動検出手段からの検出信号に基づいて 上記チェンジレバーの作動が確認された場合には規制手段を該変速機が所定の 変速段にギヤインするまで作動せしめる。

図面の簡単な説明

図1は、本発明に従って構成された車両のパーキング装置を示す概略構成図。

図2は、本発明に従って構成された車両のパーキング装置を構成するチェンジ レバーの作動パターを示す説明図。

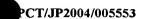
発明を実施するための最良の形態

以下、本発明に従って構成された車両のパーキング装置の好適実施形態を図示 している添付図面を参照して、更に詳細に説明する。

図1には本発明に従って構成された車両のパーキング装置の概略構成図が示されている。内燃機関等のエンジン(図示せず)によって駆動される駆動軸2と、

変速機3の入力軸31は、同一軸上に配設されている。駆動軸2と入力軸31間には油圧式多板クラッチ4が配設されている。この油圧式多板クラッチ4は、駆動軸2に装着されたクラッチアウター41と入力軸31に装着されたクラッチインナー42とからなる従来周知の構成でよい。変速機3は周知の平行軸歯車式変速機であり、変速アクチュエータ5によって各変速段にギヤインされるようになっている。変速アクチュエータ5は従来周知のものでよく、例えば電動モータによって構成されたセレクトアクチュエータ51とシフトアクチュエータ52とからなり、後述する制御手段からの変速指示信号によって作動せしめられる。なお、セレクトアクチュエータ51およびシフトアクチュエータ52には、それぞれ作動位置を検出するセレクト位置検出センサ511およびシフト位置検出センサ521が付設されており、これら各センサは検出信号を後述する制御手段に送る。

上記変速機3の入力軸31には、パーキングギヤ6が装着されている。このパ ーキングギヤ6は、パーキングロック機構7と選択的に係合するようになってい る。パーキングロック機構7は、上記パーキングギヤ6の外周に対向して配設さ れ変速機3のケース32に図において上下方向に摺動可能に支持された係止部 材71を具備している。この係止部材71は、図において下端にパーキングギヤ 6と係合する歯711を備え、その上端部には被作動傾斜面712を備えており、 該被作動傾斜面712がケース32の上側に配設されたハウジング72内に挿 入されている。このように形成された係止部材71は、ケース32との間に配設 されたコイルスプリング73によって図において上方に向けて付勢されている。 ハウジング72内には、上記係止部材71を作動する作動部材74が図において 左右方向に摺動可能に配設されている。この作動部材74は、係止部材71の被 作動傾斜面712と係合する作動傾斜面741を備えているとともに、図におい て左右方向に貫通する貫通孔742を備えている。このように形成された作動部 材74の貫通孔742には、作動ロッド75が摺動可能に挿入されている。作動 ロッド75の図において右端にはストッパー751が装着されており、また、作 動ロッド75の作動部材74より図において左側にスプリング受け752が設



けられている。このスプリング受け752と作動部材74間にコイルスプリング76が配設されている。上記作動ロッド75の図において左端には、チェンジレバー77によって作動せしめられるプッシュプルケーブル78が連結されている。従って、チェンジレバー77を図において矢印で示す方向に作動すると、プッシュプルケーブル78を介して作動ロッド75が図において右方に作動せしめられ、この結果コイルスプリング76を介して作動部材74が図において右方に作動せしめられる。作動部材74が図において右方に作動すると、作動部材74の作動傾斜面741と係止部材71の被作動傾斜面712と係合作用により、係止部材71はコイルスプリング73のスプリング力に抗して図において下方に移動せしめられ、その下端に形成された歯711がパーキングギャ6と係合する。

図示の実施形態においては、上記チェンジレバー 7 7 が図示の作動パターンに従ってニュートラル位置(N)、ドライブ位置(D)、リバース位置(R)、パーキング位置(P)に作動するようになっている。このチェンジレバー 7 7 の各作動位置には、それぞれ検出手段が配設されている。即ち、ニュートラル位置(N)にはニュートラル位置検出手段 8 1 が、ドライブ位置(D)にはドライブ位置検出手段 8 2 が、リバース位置(R)にはリバース位置検出手段 8 3 が、パーキング位置(P)にはパーキング位置検出手段 8 4 がそれぞれ配設されている。そして図示の実施形態においては、ニュートラル位置(N)からパーキング位置(P)への作動経路、即ちニュートラル位置(N)とパーキング位置(P)との間がカギ型に形成されており、その屈曲部にパーキング作動検出手段 8 5 が配設されている。これら各検出手段は、その検出信号を後述する制御手段に送る。

また、図示の実施形態においては、上記チェンジレバー77がパーキング位置 (P) に作動された状態においても上記パーキングロック機構7を構成する作動 部材74の移動を一時規制するパーキングロック規制手段としての電磁ソレノイド9を具備している。筒状のケーシング91と、ケーシング91の上記ハウジング72側の端部に装着された磁性材からなる固定ヨーク92と、該固定ヨーク



92に対して接離可能に可動ヨーク93と、該可動ヨーク93に一端部が装着された非磁性材からなるプッシュロッド94と、固定ヨーク92および可動ヨーク93を包囲して配設された電磁コイル95と、ケーシング91の他端に装着され可動ヨーク93を覆うカバー部材96とからなっている。このように構成された電磁ソレノイド9は、プッシュロッド94の先端がハウジング72を挿通し作動部材74の図において右端面と対向して配設される。このように構成された電磁ソレノイド9は、電磁コイル95が付勢されると可動ヨーク93が固定ヨーク92に吸引され、この可動ヨーク93に装着されたプッシュロッド94が図において左方に移動して、作動部材74の図において右方への移動を規制する。

図示の実施形態におけるパーキング装置は、制御手段10を具備している。制御手段10はマイクロコンピュータによって構成されており、制御プログラムに従って演算処理する中央処理装置(CPU)と、制御プログラム等を格納するリードオンリメモリ(ROM)と、演算結果等を格納する読み書き可能なランダムアクセスメモリ(RAM)と、タイマー等を備えている。この制御手段10は、上記ニュートラル位置検出手段81、ドライブ位置検出手段82、リバース位置検出手段83、パーキング位置検出手段84、パーキング作動検出手段85、セレクト位置検出センサ511、シフト位置検出センサ521および車両の走行速度を検出する車速センサー11、図示しないアクセルペダルの踏み込み量を検出するアクセルセンサー12等からの検出信号を入力し、変速アクチュエータ5を構成するセレクトアクチュエータ51およびシフトアクチュエータ52、電磁ソレノイド9等に制御信号を出力する。

図示の実施形態におけるパーキング装置は以上のように構成されており、以下 その作動について説明する。

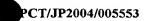
チェンジレバー77がニュートラル位置(N)に作動された場合には、制御手段10はニュートラル位置検出手段81からの検出信号に基づいて変速アクチュエータ5を構成するセレクトアクチュエータ51およびシフトアクチュエータ52に変速機3をニュートラル状態にすべく制御信号を出力する。また、チェ



ンジレバー77がドライブ位置(D)に位置付けられた場合には、制御手段10はドライブ位置検出手段82からの検出信号に基づいて自動変速制御を実行する。即ち、制御手段10は、車速センサー11およびアクセルセンサー12からの検出信号に基づいて目標変速段を決定し、この決定した目標変速段にギヤインすべくセレクトアクチュエータ51およびシフトアクチュエータ52に制御信号を出力する。次に、チェンジレバー77がリバース位置(R)に位置付けられた場合には、制御手段10はリバース位置検出手段83からの検出信号に基づいてセレクトアクチュエータ51およびシフトアクチュエータ52に変速機3を後進段にギャインすべく制御信号を出力する。

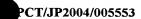
次に、車両が停止して駐車する場合について説明する。

車両が停止する場合にはチェンジレバー77はニュートラル位置(N)に位置 付けられている。なお、パーキング装置を作動する場合にはエンジンも停止して いるため、エンジンの駆動力で作動せしめられる油圧ポンプで発生する油圧によ り作動する油圧式多板クラッチ4は動力伝達が遮断された状態にある。そして、 パーキング装置を作動すべくチェンジレバー77をパーキング位置(P)に向け て作動すると、その途中でパーキング作動検出手段85がONし、このONが制 御手段10に送られる。制御手段10は、パーキング作動検出手段85からのO N信号に基づいて、変速機3を所定の変速段(例えば、1速また2速)にギヤイ ンすべく変速アクチュエータ5を構成するセレクトアクチュエータ51および シフトアクチュエータ52に制御信号を出力する。従って、変速機3は所定の変 速段(例えば、1速また2速)にギヤインした状態となる。このとき、上述した ように油圧式多板クラッチ4は動力伝達が遮断された状態にあるので、変速機3 の入力軸31が回転可能であるため上記ギヤイン作動は円滑に行われる。そして、 チェンジレバー77が更に矢印で示すようにパーキング位置(P)に向けて作動 しパーキング位置(P)に達すると、プッシュプルケーブル78を介して作動ロ ッド75が図において右方に作動せしめられる。この結果コイルスプリング76 を介して作動部材74が図において右方に作動せしめられ、作動部材74の作動 傾斜面741と係止部材71の被作動傾斜面712と係合作用により、係止部材



71がコイルスプリング73のスプリング力に抗して図において下方に移動せ しめられて係止部材71の下端に形成された歯711がパーキングギヤ6と係 合する。このようにして、パーキングギヤ6に係止部材71の歯711が係合す ることにより、変速機3の入力軸31がロック状態となりその回転が規制される。 このように、変速機3が所定の変速段(例えば、1速また2速)にギヤインし、 変速機3の入力軸31がロック状態となることにより、変速機の出力軸33に伝 動連結された図示しない車輪の回転が規制され、駐車状態となる。

なお、図示の実施形態においては、上記チェンジレバー77をパーキング位置 (P) に作動する際に、その途中でカギ型の屈曲部に設けられたパーキング作動 検出手段85がONしたとき、制御手段10は上記電磁ソレノイド9の電磁コイ ル95を付勢すべく制御信号を出力して電磁ソレノイド9を作動する。この結果、 上述したように作動部材74の図において右方への移動が規制される。この状態 で、チェンジレバー77がパーキング位置(P)に達すると、プッシュプルケー ブル78を介して作動ロッド75がコイルスプリング76を圧縮して図におい て右方に作動せしめられる。このようにして、作動部材74の図において右方へ の移動が規制されている間に、変速機3は上述した変速アクチュエータ5を構成 するセレクトアクチュエータ51およびシフトアクチュエータ52の作動によ り所定の変速段(例えば、1速また2速)に確実にギヤインされる。そして、セ レクトアクチュエータ51およびシフトアクチュエータ52による所定の変速 段(例えば、1速または2速)へのギヤイン作動が終了したならば、制御手段1 0は電磁ソレノイド9の電磁コイル95を除勢する。この結果、作動部材74の 規制が解除されるため、作動部材74は圧縮されているコイルスプリング76の 力によって図において右方に作動せしめられ、作動部材74の作動傾斜面741 と係止部材71の被作動傾斜面712と係合作用により、係止部材71がコイル スプリング73のスプリング力に抗して図において下方に移動せしめられて係 止部材71の下端に形成された歯711がパーキングギヤ6と係合する。このよ うに、電磁ソレノイド9を作動して作動部材74の移動を変速機3が所定の変速 段(例えば、1速また2速)にギヤインするまで一時規制することにより、チェ



ンジレバー77が速い速度でパーキング位置(P)に操作された場合でも、変速機3を所定の変速段(例えば、1速また2速)にギヤインした後に、変速機3の入力軸31をロックすることができる。なお、変速機3が所定の変速段(例えば、1速また2速)にギヤインしたか否かは、セレクト位置検出センサ511およびシフト位置検出センサ521からの検出信号に基づいて判定する。

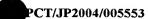
次に、チェンジレバー77の作動パターンが図2に示す場合について説明する。 図2に示すチェンジレバー77の作動パターンは、ドライブ位置(D)、ニュ ートラル位置(N)、リバース位置(R)、パーキング位置(P)が一直線状に配 置されている。なお、ドライブ位置(D)、ニュートラル位置(N)、リバース位 置(R)、パーキング位置(P)には、上述した図1に示す実施形態と同様にそ れぞれドライブ位置検出手段82、ニュートラル位置検出手段81、リバース位 置検出手段83、パーキング位置検出手段84が配設されている。このように、 ニュートラル位置(N)とパーキング位置(P)の間にリバース位置(R)が存 在する場合には、車両が停止する際にチェンジレバー77をニュートラル位置 (N) に作動した後、チェンジレバー77をパーキング位置(P) に作動すると きリバース位置(R)を通過する。このリバース位置(R)をチェンジレバー7 7が通過するときリバース位置検出手段83がONされ、このON信号に基づい て上記制御手段10は変速アクチュエータ5を構成するセレクトアクチュエー タ51およびシフトアクチュエータ52に変速機3を後進段にギヤインすべく 制御信号を出力する。従って、変速機3は後進段にギヤインされ、この状態を維 持する。そして、チェンジレバー77がパーキング位置(P)に位置付けられる と、上述したように係止部材71の下端に形成された歯711がパーキングギヤ 6と係合して、入力軸31がロックされる。

なお、車両が停止してエンジンキーがOFFしてもチェンジレバー 7 7 がパーキング位置 (P) へ操作されていない場合には、パーキング装置の電源OFFを所定時間遅らせる必要がある。そして、所定期間内にチェンジレバー 7 7 がパーキング位置 (P) へ操作され、変速アクチュエータ 5 を構成するセレクトアクチ



ュエータ 5 1 およびシフトアクチュエータ 5 2 によって変速機 3 が所定の変速 段にギヤインしたらパーキング装置の電源をOFFする。なお、上記所定時間内 にチェンジレバー 7 7 がパーキング位置 (P) へ操作されない場合には、ブザー 等で警告することが望ましい。

本発明によるパーキング装置は以上のように構成されており、チェンジレバー のニュートラル位置からパーキング位置への作動経路に配設されたパーキング 作動検出手段を設け、該パーキング作動検出手段がチェンジレバーの作動を検出 したとき、変速アクチュエータを作動して変速機を所定の変速段にギヤインする ようにしたので、変速機を所定の変速段にギヤインした状態で入力軸に設けられ たパーキングギヤとパーキングロック機構を係合させることができる。



請求の範囲

1. エンジンの停止時に変速機の入力軸の回転をエンジンの摩擦力で阻止できない車両であって、

該入力軸に設けられたパーキングギヤと、該パーキングギヤに選択的に係合す るパーキングロック機構と、該変速機の変速段を指示するとともに該パーキング ロック機構と機械的に連結されたチェンジレバーと、該変速機を各変速段に作動 する変速アクチュエータと、を具備する車両のパーキング装置において、

該チェンジレバーのニュートラル位置に配設されたニュートラル位置検出手段と、該チェンジレバーの該ニュートラル位置からパーキング位置への作動経路に配設されたパーキング作動検出手段と、該ニュートラル位置検出手段および該パーキング作動検出手段からの検出信号に基づいて変速アクチュエータを作動せしめる制御手段とを具備し、

該制御手段は、該ニュートラル位置検出手段からの検出信号に基づいて該チェンジレバーの該ニュートラル位置を確認した後に、該パーキング作動検出手段からの検出信号に基づいて該チェンジレバーの作動が確認された場合には、該変速アクチュエータを作動して該変速機を所定の変速段にギヤインする、

ことを特徴とする車両のパーキング装置。

2. 該パーキングロック機構の該パーキングギヤとの係合を規制する規制手段 を具備し、該制御手段は該パーキング作動検出手段からの検出信号に基づいて該 チェンジレバーの作動が確認された場合には該規制手段を該変速機が所定の変 速段にギヤインするまで作動せしめる、請求項1記載の車両のパーキング装置。

図 1

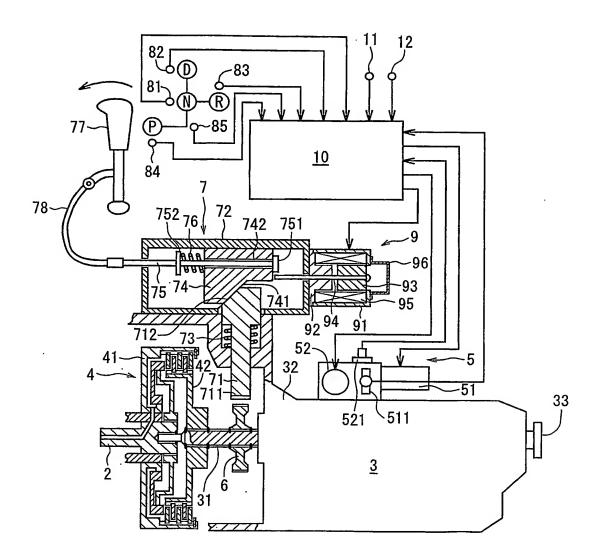
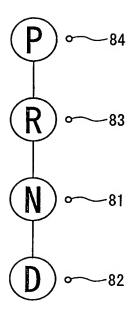
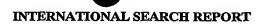


図 2





International application No.

PCT/JP2004/005553

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl7 F16H63/34, F16H61/22, B6OT1/06				
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC				
B. FIELDS SE	ARCHED	·		
Minimum docum	nentation searched (classification system followed by cla	ssification symbols)		
Int.CI	F16H63/34, F16H61/22, B6OT1/0			
	searched other than minimum documentation to the exter			
		tsuyo Shinan Toroku Koho roku Jitsuyo Shinan Koho	1996-2004 1994-2004	
Electronic data b	pase consulted during the international search (name of d	lata base and, where practicable, search te	rms used)	
			,	
C. DOCUMEN	VTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			
Category*	Citation of document, with indication, where ap	propriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.	
A		i Kogyo Kabushiki	1,2	
	Kaisha), 26 September, 2000 (26.09.00)			
	Full text; all drawings	<i>'</i>		
	(Family: none)			
A	CD-ROM of the specification a	and drawings	1,2	
D	annexed to the request of Jap	anese Utility		
	Model Application No. 109985/ No. 49538/1993)	1991 (Laid-open		
	NO. 49330/1993) (Mitsubishi Agricultural Mach	inery Co., Ltd.),		
	29 June, 1993 (29.06.93),			
	Full text; all drawings (Family: none)			
	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,			
		74		
	<u> </u>			
× Further do	ocuments are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.		
"A" document defining the general state of the art which is not considered date and not in co		"T" later document published after the inte date and not in conflict with the applica the principle or theory underlying the in	ation but cited to understand	
"E" earlier application or patent but published on or after the international "X" document of particular relevance; the c		laimed invention cannot be		
L document which may throw doubts on priority claim(s) of which is		step when the document is taken alone		
cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)		"Y" document of particular relevance; the considered to involve an inventive		
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than		combined with one or more other such being obvious to a person skilled in the	documents, such combination	
		"&" document member of the same patent i		
Date of the actual completion of the international search Date of mailing of the international search report				
08 July, 2004 (08.07.04) 27 July, 2004 (27.07.04)				
		Authorized - Fff	<u> </u>	
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office Authorized officer				
Facsimile No.		Telephone No.		



International application No.

PCT/JP2004/005553

		FCI/OF2	004/005553
C (Continuation)). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		<u>.</u> .
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the releva	nt passages	Relevant to claim No.
A	JP 2001-280495 A (Suzuki Motor Corp.), 10 October, 2001 (10.10.01), Full text; all drawings & DE 10114031 Al Full text; all drawings		1,2
A .	JP 2002-303367 A (Kubota Corp.), 18 October, 2002 (18.10.02), Full text; all drawings (Family: none)		1,2

Α.	発明の属する	分野の分類	(国際特許分類	(IPC))
	JU17177 PO 1 O	77 27 77 77 78		\	- 4

Int. Cl' F16H 63/34, F16H 61/22, B60T 1/06

B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. Cl' F16H 63/34, F16H 61/22, B60T 1/06

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1922-1996年

日本国公開実用新案公報

1971-2004年

日本国実用新案登録公報

1996-2004年

日本国登録実用新案公報

1994-2004年

国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)

C. 関連すると認められる文献

0.			
引用文献の	コロナ中々 ひょり かっ体では即することは ての即するとのまこ	関連する	
カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号	
A	JP 2000-264178 A (愛知機械工業株式会社) 2000.09.26,全文,全図 (ファミリーなし)	1, 2	
A	日本国実用新案登録出願3-109985号(日本国実用新案登録出願公開5-49538号)の願書に添付した明細書及び図面の内容を記録したCD-ROM(三菱農機株式会社)1993.06.29,全文,全図(ファミリーなし)	1, 2	

区欄の続きにも文献が列挙されている。

パテントファミリーに関する別紙を参照。

* 引用文献のカテゴリー

- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す もの
- 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 以後に公表されたもの
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献(理由を付す)
- 「O」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献

- 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論 の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日 08.07.2004 国際調査報告の発送日 27.7.2004 国際調査機関の名称及びあて先 特許庁審査官(権限のある職員) 小原 一郎 事便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 電話番号 03-3581-1101 内線 3328

		04700000		
C(続き).				
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号		
A	JP 2001-280495 A (スズキ株式会社) 2001.10.10,全文,全図	1, 2		
	& DE 10114031 A1, 全文, 全図			
A	JP 2002-303367 A (株式会社クボタ) 2002.10.18,全文,全図 (ファミリーなし)	1, 2		